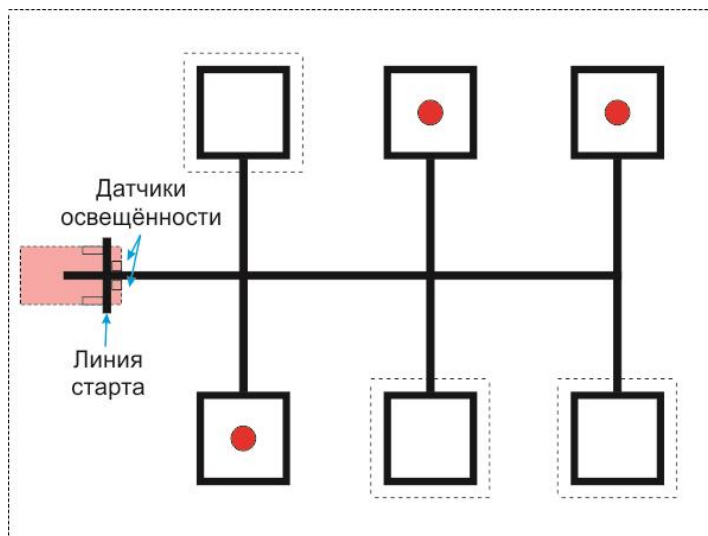


СПАСЕНИЕ ЛЕСОВ. VI ВОЗРАСТНАЯ КАТЕГОРИЯ



Напротив каждого «саженца» (круги красного цвета) располагается «лунка» (обведена пунктиром) для его посадки. На рисунке приведена только одна возможная ситуация. Робот начинает своё движение из зоны старта, перемещает все подготовленные «саженцы» в их «лунки» и возвращается обратно. Роботу необходимо из начального положения переместить все «саженцы» в «лунки» для посадки и вернуться в исходное состояние.

Максимальные размеры робота 25x25x25 см

Начальное положение

- Робот располагается в начальной зоне старта таким образом, что датчики освещённости располагаются за стартовой линией с двух сторон от основной центральной направляющей линии. Схема начального положения робота.
- Кегли установлены в центре квадратов. Не более (и не менее) 1 кегли в одном из двух квадратов, соединённых прямой линией. Пример возможного расположения трёх кеглей обозначен красными кругами.

Условие старта

Робот должен начать своё движение из указанной стартовой позиции. Секундомер начинает свой отсчёт вместе с этим событием.

Зона действия

Робот имеет ограниченную размерами поля зону действия. Выход робота (его трёх колёс) за пределы поля не допускается.

Конечное положение

- Проекция робота располагается над линией старта, и движение робота прекращено.

Робот считается финишировавшим, если

- Движение робота прекращено более чем на 3 секунды.

- Проекция робота располагается над линией старта и выполняется первое условие.
- Все «саженцы» перемещены в «лунки» и выполняется одно из предыдущих условий.